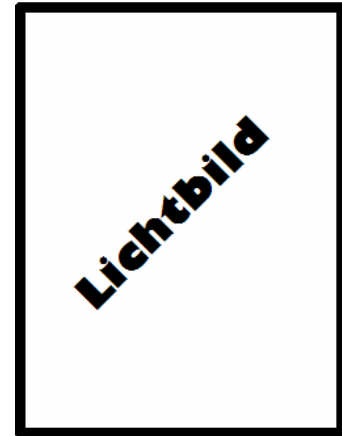


Dirk Mustermann

Templateweg 5a

12345 Beispielhausen

Tel. privat: 01234-56789

E-Mail privat: [max.mustermann@mustermann.de](mailto:max.mustermann@mustermann.de)

### Persönliche Daten

<i>Geburtsdatum (Alter)</i>	13.03.1967 (38)
<i>Geburtsort</i>	Musterstadt
<i>Familienstand (Kinder)</i>	Verheiratet (3 Kinder)
<i>Staatsangehörigkeit</i>	Deutsch
<i>Optionale Angabe: Schwerbehinderung/Gleichstellung Wenn ja, Grad der Behinderung:</i>	<input type="checkbox"/> Ja <input checked="" type="checkbox"/> Nein

### Ausbildung und Wehr- oder Zivildienst

<i>Schule</i>	7/73-6/77 Grundschule Beispielhausen
	7/77-8/86 Gymnasium Musterstadt Leistungsfächer: Mathematik, Physik Abiturnote: 1,8
<i>Zivildienst</i>	9/86-9/88 Krankenhaus Musterstadt, Ausbildung zum Sanitätshelfer
<i>Hochschule</i>	10/78-9/90 (4 Semester) Physik, Universität Musterstadt
	10/90-9/90 (7 Semester) Informatik, Uni Musterstadt
	3/92 Vordiplom Informatik Durchschnittsnote 1,7
	4/94 Abschluss: Diplom-Informatiker Thema Diplomarbeit: Entwicklung der Elektronik und der Software-Schnittstelle zur Steuerung eines Roboters mit einem Mikrokontroller
<i>Promotion</i>	6/94-2/98 (7 Semester) Uni Musterstadt, Fachbereich Informatik, Prof. Dr. Muster Thema der Dissertation: Optimierung der Steuerung eines Roboters durch Bildanalyse Note: magna cum laude, Zeugnisdatum: 15.05.1998
<i>Evtl. Habilitation</i>	-

### Berufliche Tätigkeit nach dem Hochschulabschluss

<i>Einrichtung</i>	<i>Zeitraum und Tätigkeit (Monate H=Hochschule,, A=außerhalb Hochschulbereich)</i>
Universität Musterstadt	9/94-12/97 (40H, 50% beschäftigt) wissenschaftlicher Mitarbeiter, Fachbereich Informatik, Arbeitsgruppe Robotik
Robotikinstitut <sup>1</sup> an der Uni Musterstadt	8/98-1/99 (6A, 100% beschäftigt) Mitarbeiter im Projekt „Robotik in der Medizin, Einsatz im OP“
Universität XYZ, USA	5/99-10/99 (6H, 100% beschäftigt) Robotersteuerung eines Biogasanlage
Muster GmbH, Musterstadt	1/00-12/03 (48A, 100% beschäftigt) Industrieroboter Steuerung
Beispiel GmbH, Musterhausen	01/04 ungekündigte Stellung (24A, 100% beschäftigt) Gruppenleiter Softwareentwicklung

Summen:      10 Jahre, 4 Monate innerhalb des Hochschulbereichs  
                  6 Jahre, 6 Monate außerhalb des Hochschulbereiches

<sup>1</sup> Das Institut hat als an-Institut die Rechtsform *Stiftung öffentlichen Rechts* und ist daher formal nicht Bestandteil der Universität und wird somit nicht dem Hochschulbereich zugeordnet.

**Lehrerfahrung**

<i>Einrichtung</i>	<i>Zeitraum, Semesterwochenstundenzahl(SWS), Lehrveranstaltung</i>
Universität Musterstadt	9/94-7/97 (6 Semester), 2 SWS Thema: Übungen Informatik 1
Robotikinstitut an der Uni Musterstadt	9/98-1/99 (1 Semester), 1 SWS Thema: Robotik Praktikum

**Besondere Leistungen während der Berufstätigkeit**

<i>Veröffentlichungen (Anzahl)</i>	<i>Vorträge auf Tagungen</i>	<i>Vorträge bei Firmen oder Instituten</i>	<i>Posterbeiträge bei Tagungen</i>
5 als Erstautor, 10 insgesamt	3	5	2
<i>Patente</i>	Nr. xyz-abc. 123, Roboterarmgelenk		
<i>Preise</i>	10/98 Promotionspreis der Industrie		

**Erfahrungen auf den angegebenen Fachgebieten (siehe Ausschreibung)**

num., angew. Mathe., Statistik	-
Simulation	6/94-2/98 Betreuung und Weiterentwicklung Programmpaket zur Simulation der Roboterarmee incl. Kollisionsvermeidung
Software-Pflege und Anwendung	3/92-3/94 Mithilfe bei der Betreuung und Pflege eines PC-Pools
Softwareentwicklung	6/94-2/98 Optimierung der Steuerung eines Roboters durch Bildanalyse
Betriebssysteme	1/00-12/03 Entwicklung eines Treibers für die Nutzung einer Messkarte unter Linux
Hardware	1/90-6/90 Tätigkeit als Student bei der Firma PC-XYZ, Zusammenbau von PCs 7/93-4/94 Diplomarbeit Mikrokontroller 1/00-12/03 Industrieroboter Steuerungen
Experimentalphysik	10/88-9/90 Physikstudium Scheine: Physik 1-4, Analytische Mechanik

**Bezug zu den Studienrichtungen**

Biotechnologie	5/99-10/99 Robotersteuerung einer Biogasanlage
Medizintechnik	9/86-9/88 Zivildienst, Pflegedienst und Koordination, Gerätewartung einer Station 8/98-1/99 Robotik in der Medizin, Einsatz im OP 1/00-12/03 Industrieroboter Steuerungen
Umwelttechnik	-
Verfahrenstechnik	-

**Fremdsprachenkenntnisse**

Fremdsprachenkenntnisse	Englisch (10 Jahre) Französisch (Grundkenntnisse 3 Jahre)
Auslandsaufenthalte	5/99-10/99 USA
Fremdsprachige Veröffentlichungen	Englisch: 2 als Erstautor, 6 insgesamt
Fremdsprachige Vorträge	Englisch 2

Alle obigen persönlichen Daten sind frei erfunden. Ähnlichkeiten mit realen Personen sind daher rein zufällig und somit nicht beabsichtigt.